2016 TMTS 台灣國際工具機展

產學合作成果發表

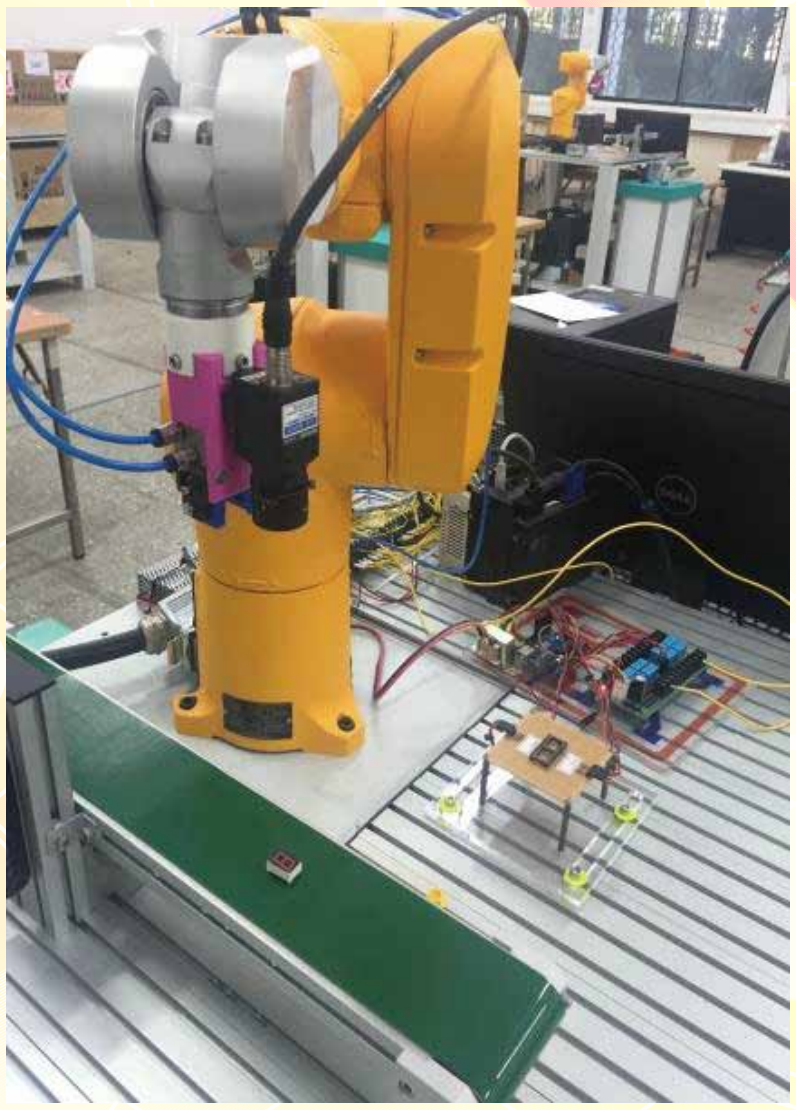
專案 / 研究主題 工業機器人七段顯示器自動化檢測系統

學 校 系 所： 臺北城市科技大學 電機系

計畫主持人： 潘同泰 副教授

合 作 夥 伴： 無

計 畫 重 點： 將 KEYENCE 視覺攝影機裝在 STÄUBLI 機器手臂第六軸關節上，比一般固定式視覺檢測系統有效提升視覺系統檢測的機動性，降低視覺檢測硬體成本。

效益 / 特色： 系統結合機器人手眼系統，七段顯示器測試平台、末端工具、輸送帶系統、PLC、電磁閥，完成自動分類七段顯示器之 NG 品與 OK 品。

教 授 專 長： 機器人