



2013 台北國際自動化工業大展與機器人展 產學合作成果發表

專案 / 研究主題

多方位傾斜式點膠裝置

學校系所：高苑科技大學 - 機械與自動化系

計畫主持人：張旭銘 副教授

合作夥伴：高苑科技大學 機械與自動化系

計畫重點：本創作係一種多方位傾斜式點膠裝置，主要係包括一組或一組以上傾斜式點膠機構、工作平台與控制面板，其中傾斜式點膠機構有一水平滑軌、定位機構、膠筒與膠筒一端的一點膠針頭，膠筒置於傾斜滑軌上使膠筒傾斜，定位機構先調整傾斜滑軌與膠筒對工作平台的相對位置，操作控制面板使水平滑軌移動至工作平台時，此時膠筒利用傾斜滑軌移動至工作平台，利用點膠針頭對工件做精密點膠動作，傾斜式點膠機構可為多組或對稱式，可從多方向來對工件點膠，提高精密性，尤其對高精密相機鏡頭元件可提高效率與點膠精度，傾斜式點膠機構可使膠料平順流出特別是當膠料快使用完時而不滯礙，比垂直式膠筒更流暢，膠料流出的膠料穩定性更好。

效益 / 特色：利用點膠針頭對工件做精密點膠動作，傾斜式點膠機構可為多組或對稱式，可從多方向來對工件點膠，提高精密性，尤其對高精密相機鏡頭元件可提高效率與點膠精度，傾斜式點膠機構可使膠料平順流出特別是當膠料快使用完時而不滯礙，比垂直式膠筒更流暢，膠料流出的膠料穩定性更好

本創作之優點在於：

1. 可多方位點膠固定工件。
2. 膠筒為傾斜式，膠料流出不滯礙且平均。
3. 面板控制與動力裝置整合，整體裝置所佔空間小。

教授專長：專利迴避設計、機構開發

